

Modulación y Procesamiento de Señales

Primer Parcial 2017

Tecnólogo en Telecomunicaciones - FING/CURE
Universidad de la República

23 de mayo de 2017

Indicaciones:

- La prueba tiene una duración total de 3 horas.
- Cada hoja entregada debe indicar nombre, número de C.I., y número. La hoja 1 debe indicar además el total de hojas entregadas.
- Se deberá utilizar únicamente un lado de las hojas.
- Cada problema o pregunta se deberá comenzar en una hoja nueva.
- Se evaluará explícitamente la claridad, prolijidad y presentación de las soluciones, desarrollos y justificaciones.
- Pueden utilizarse resultados teóricos del curso sin hacer su deducción siempre que la letra no lo exija explícitamente. Se evaluará la correcta formulación y validez de hipótesis.

Pregunta [10 pts.]

- (a) Defina las siguientes propiedades de los sistemas discretos: linealidad, invarianza en el tiempo, causalidad y estabilidad.
- (b) Sea un sistema definido por la siguiente ecuación

$$y[n] = K + \sum_{k=n-10}^n x[n-k], \quad K \in \mathbb{R}.$$

Estudie y justifique si el sistema cumple las propiedades de la parte (a).

- (c) ¿Cuáles son las diferencias entre un filtro FIR y un IIR? En particular, discuta qué sucede con la propiedad de estabilidad en ambos casos.
- (d) Se muestrea la siguiente señal utilizando una frecuencia de muestreo $f_s = 10kHz$:

$$x_c(t) = \sin(2\pi(5kHz)t)$$

- ¿Cómo se relaciona la señal muestreada $x[n]$ con la señal en tiempo continuo $x_c(t)$?
- ¿Se cumple el teorema de muestreo? Justifique.

Problema 1 [15 pts.]

Una señal $x_c(t)$ con espectro $X_c(f) = \delta(f + 9kHz) + 2\delta(f) + \delta(f - 9kHz)$ se muestrea con una frecuencia $f_s = 24kHz$, obteniendo la señal en tiempo discreto $x[n] = x_c(nT_s)$.

- Encontrar la ecuación que describe a $x_c(t)$
- Indicar la mínima frecuencia de muestreo f'_s que permite representar x_c sin pérdida de información.

Se desea modificar la frecuencia de muestreo a la mínima frecuencia que permita reconstruir $x_c(t)$ a partir de $x[n]$.

- (c) Diseñar un sistema en tiempo discreto que permita cambiar la frecuencia de muestreo de $x[n]$ a f'_s . Indicar los valores de los parámetros obtenidos en el diseño.
- (d) Bosquejar los espectros de las señales en todos los puntos intermedios del sistema.

La secuencia $x'[n]$ obtenida al efectuar el cambio de frecuencia es filtrada con un filtro causal cuya respuesta en frecuencia es

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1 - e^{-j\omega}}{1 - 0.99e^{-j\omega}}$$

- (e) Bosquejar el módulo de la respuesta en frecuencia y clasificar el filtro.
- (f) Hallar la ecuación en diferencias del filtro.
- (g) Hallar la respuesta al impulso $h[n]$ correspondiente.
- (h) ¿El filtro es estable? Justificar.
- (i) Indicar la secuencia de salida $y[n]$ y bosquejar su módulo.

Problema 2 [15 pts.]

Considere un sistema SLIT dado por su ecuación en recurrencia:

$$y[n] = \left(\alpha + \frac{1}{3}\right) y[n-1] - \frac{\alpha}{3} y[n-2] + Gx[n-1]$$

- (a) ¿El sistema es causal? Justifique.
- (b) Encontrar la transferencia $H(z)$.
- (c) Se quiere que la respuesta en frecuencia $H(e^{j\omega})$ valga 12 en $\omega = 0$ y -2 en $\omega = \pi$. Calcular α y G para cumplir con las especificaciones. ¿El sistema resulta estable? Justifique.

De ahora en adelante se utilizarán los valores de α y G calculados anteriormente.

- (d) Realizar diagrama de ceros y polos junto con la ROC de la transferencia.
- (e) Calcular la respuesta al impulso $h[n]$ del sistema.
- (f) Dibujar el diagrama de bloques del sistema utilizando solo dos retardos.

Solución

Pregunta

- (a) Ver Teórico.
- (b) Lineal No. Invariante en el tiempo Si. Causal Si. Estable Si.
- (c) Ver Teórico.
- (d)
- i. $x[n] = x_c(nT) = x_c\left(\frac{n}{f_s}\right) = \sin\left(\frac{2\pi n(5kHz)}{10kHz}\right) = \sin(\pi n) = 0$
- ii. No. Como $x[n] = 0$ la señal que se recuperaría es $x_c(t) = 0$. El teorema de muestreo se cumple para $f_s \geq 2f_N$. En este caso $f_s = 2f_N$.

Problema 1

- (a) $x_c(t) = 2 + 2\cos(18\pi t)$
- (b) El rango de frecuencias para una correcta reconstrucción según el teorema de muestreo es $f_s \geq 18kHz$.
- (c) Cambio de frecuencia con un interpolador con $L = 3$, en serie con un pasabajos de $\omega_c = \frac{\pi}{4}$, Gain = 3 y por último un decimador con $M = 4$.
- (e)

$$|H(e^{j\omega})| = \frac{|1 - e^{-j\omega}|}{|1 - 0.99e^{-j\omega}|} = \frac{\sqrt{2 - 2\cos\omega}}{\sqrt{1.9801 - 1.98\cos\omega}}$$

Filtro pasabajos.

- (f)

$$H(e^{j\omega_0}) = \lambda = \frac{1 - e^{-j\omega_0}}{1 - 0.99e^{-j\omega_0}}$$

$$\lambda(1 - 0.99e^{-j\omega_0}) = 1 - e^{-j\omega_0}$$

$$e^{j\omega_0 n} \lambda(1 - 0.99e^{-j\omega_0}) = e^{j\omega_0 n} (1 - e^{-j\omega_0})$$

$$\lambda e^{j\omega_0 n} - 0.99\lambda e^{j(\omega_0-1)n} = e^{j\omega_0 n} - e^{-j(\omega_0-1)n}$$

Dado que el sistema es SLIT, se tiene que para $x[n] = e^{j\omega_0 n}$ la salida es $y[n] = H(e^{j\omega_0})e^{j\omega_0 n}$. Por lo tanto la ecuación en diferencias resulta,

$$y[n] - 0.99y[n-1] = x[n] - x[n-1]$$

$$y[n] = x[n] - x[n-1] + 0.99y[n-1]$$

- (g)

$$h[n] = \mathcal{F}^{-1}\{H(e^{j\omega})\}$$

$$h[n] = u[n]0.99^n - u[n-1]0.99^{n-1}$$

- (h) El filtro es absolutamente sumable por lo tanto es estable.

(i) Dada la entrada $x_c(t) = 2 + 2\cos(2\pi(9kH_z)t)$, se tiene $x'[n] = 2 + 2\cos(\pi n)$, por lo tanto la salida es,

$$y[n] = 2|H(e^{j\pi})|\cos(\pi n + \arg[H(e^{j\pi})]) \simeq 2\cos(\pi n)$$

Problema 2

(a) El sistema es causal porque la salida sólo depende de valores actuales o pasados de la entrada y la salida.

(b)

$$Y(z) \left(1 - \left(\frac{1}{3} + \alpha \right) z^{-1} + \frac{\alpha}{3} z^{-2} \right) = Gz^{-1}X(z)$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = 1 - \left(\frac{1}{3} + \alpha \right) z^{-1} + \frac{\alpha}{3} z^{-2} = \frac{Gz^{-1}}{1 - \left(\frac{1}{3} + \alpha \right) z^{-1} + \frac{\alpha}{3} z^{-2}}$$

(c)

$$H(z) = \frac{Gz}{z^2 - \left(\frac{1}{3} + \alpha \right) z + \frac{\alpha}{3}}$$

$$H(e^{j0}) = H(1) = \frac{G}{2/3 - 2\alpha/3} = 12$$

$$G = 8(1 - \alpha) \tag{1}$$

$$H(e^{j\pi}) = H(-1) = \frac{-G}{4/3 + 4\alpha/3} = -2$$

$$G = \frac{8}{3}(1 + \alpha) \tag{2}$$

Entonces, igualando (1) y (2) se obtiene:

$$8(1 - \alpha) = \frac{8}{3}(1 + \alpha)$$

$$\alpha = 1/2$$

$$G = 4$$

Como $|\alpha| = 1/2 < 1$ el sistema resulta estable.

(d) Diagrama

(e) Descomponemos en fracciones simples:

$$H(z) = \frac{4z^{-1}}{(1 - 1/2z^{-1})(1 - 1/3z^{-1})} + \frac{A}{1 - 1/2z^{-1}} + \frac{B}{1 - 1/3z^{-1}}$$

Donde $A = 24$ y $B = -24$. Antitransformando se obtiene:

$$h[n] = 24 \left(\frac{1}{2} \right)^n u[n] - 24 \left(\frac{1}{3} \right)^n u[n]$$

(f) La ecuación en recurrencia resulta en:

$$y[n] = \frac{5}{6}y[n-1] - \frac{1}{6}y[n-2] + 4x[n-1]$$

Entonces el diagrama de bloque es:

