

## Examen de Dinámica Clásica. CURE-Agosto 2017.

La calificación de examen tiene una contribución de un 70 % de puntaje de los problemas prácticos y un 30 % de puntaje de las preguntas teóricas. Se requiere un mínimo del 50 % en cada una de estas dos partes para aprobar el examen. El porcentaje asociado a cada problema o pregunta figura en cada uno. Cada parte de cada problema o pregunta tiene el mismo puntaje.

### I. Problemas Prácticos.

**I.1. (25 %)** a. Se considera un bloque de masa  $M$  que desliza sin rozamiento sobre una rampa fija inclinada un ángulo  $\beta$  con respecto a la horizontal. De este bloque cuelga un péndulo consistente de una barra rígida de masa despreciable unida en uno de sus extremos a la masa  $M$  a través de una articulación lisa y una masa  $m$  en su otro extremo. Todo el sistema está siempre contenido en un plano vertical  $xOy$ , con el eje  $x$  horizontal y el eje  $y$  vertical. Considere la distancia  $s(t)$  de la masa  $M$  desde el punto más alto de la rampa y el ángulo  $\theta(t)$  que forma el péndulo con la vertical como coordenadas generalizadas. Determine la Lagrangiana para este sistema.

b. Halle las ecuaciones de Lagrange correspondientes a la Lagrangiana hallada en parte a.. Determine su solución en el caso particular en que  $\theta(t) = \theta_0 = \text{constante}$ , mostrando que dicho  $\theta_0$  debe ser  $\theta_0 = -\beta$  o  $\theta_0 = \pi - \beta$ . Suponga que el sistema parte del reposo.

c. Considere una situación similar a la planteada en la parte a., pero con la diferencia de que ahora la rampa se mueve con aceleración constante horizontal  $a$  dirigida en la dirección en la que la altura de la rampa decrece (que elegimos como la dirección positiva del eje  $x$ ), de modo que la coordenada  $x$  del extremo de la base de la rampa correspondiente a su punto más alto es  $X(t) = \frac{a}{2}t^2$ . Determine la Lagrangiana del sistema en este caso.

d. Determine las ecuaciones de Lagrange correspondientes a la Lagrangiana de la parte c.. Determine cuál debe ser el valor de la aceleración  $a$  para que el sistema admita una solución con  $s(t) = s_0 = \text{constante}$  y  $\theta(t) = \theta_0 = \text{constante}$ , mostrando que dicho  $\theta_0$  debe ser  $\theta_0 = -\beta$  o  $\theta_0 = \pi - \beta$ .

Fórmula que puede ser útil en este problema:  $\cos(\alpha + \beta) = \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta$ .

**I.2. (20 %)** Se considera una partícula en dos dimensiones cuya Lagrangiana en coordenadas cartesianas es

$$L = \frac{m}{2}[\dot{x}^2 + \dot{y}^2] - V(x, y)$$

mientras que su Lagrangiana en coordenadas polares es

$$L = \frac{m}{2}[\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2] - V(r, \theta).$$

- a. Determine la Hamiltoniana correspondiente a la Lagrangiana en coordenadas polares.
- b. En el caso particular en que la energía potencial  $V$  no dependa de  $\theta$ , sino que sea solo función de  $r$ ,  $V = V(r)$ , observe que coordenada es cíclica o ignorable y halle la magnitud conservada correspondiente.
- c. La transformación de coordenadas cartesianas a polares, dada por

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}, \quad \theta = \arctg(y/x)$$

es una transformación de punto, y por lo tanto es canónica, según se discutió en clase. Sin embargo se puede verificar directamente que dicha transformación es canónica calculando los corchetes de Poisson entre  $r$ ,  $\theta$ ,  $p_r$ ,  $p_\theta$ , en las variables cartesianas originales. Para ello  $r$ ,  $\theta$ ,  $p_r$ ,  $p_\theta$  deben expresarse en términos de  $x$ ,  $y$ ,  $p_x$  y  $p_y$ . Determine las relaciones faltantes  $p_r = p_r(x, y, p_x, p_y)$  y  $p_\theta = p_\theta(x, y, p_x, p_y)$  y escriba que valores deben tener los corchetes de Poisson entre las variables  $r$ ,  $\theta$ ,  $p_r$ ,  $p_\theta$ . **No** se pide hacer los cálculos que verifican estos corchetes de Poisson, los cuales no son difíciles, pero posiblemente son demasiado largos para el tiempo del examen.

**I.3. (25 %)** Se consideran dos masas iguales  $m$  y tres cuerdas iguales de masa despreciable y longitud  $L$ . Las masas están apoyadas en un plano horizontal sin rozamiento, unidas entre si por una de las cuerdas, y cada una de ellas está unida a un punto fijo,  $A$  y  $B$  respectivamente, de modo que en equilibrio las dos masas y las cuerdas están contenidas en una recta, que elegimos como eje  $x$  (horizontal), y las cuerdas están tensas con tensión constante  $T$ . Elegimos el origen en el punto  $A$  y el eje  $y$  horizontal y perpendicular al eje  $x$ . En equilibrio las coordenadas  $(x, y)$  del punto fijo  $A$  son  $(0, 0)$ , la primera masa tiene coordenadas  $(L, 0)$ , la segunda masa tiene coordenadas  $(2L, 0)$  y el punto fijo  $B$  tiene coordenadas  $(3L, 0)$ . Suponga que las masas solo pueden moverse según la dirección del eje  $y$ , de modo que la primera masa tendrá coordenadas  $(L, y_1)$ , la segunda masa tendrá coordenadas  $(2L, y_2)$ , y que los desplazamientos son pequeños ( $y_1/L \ll 1$  e  $y_2/L \ll 1$ ). En ese caso la tensión de las cuerdas puede considerarse como constante, y la energía potencial de cada cuerda es  $V = Td$ , donde  $d$  es su estiramiento desde su longitud de equilibrio  $L$  (para la Lagrangiana deberá expresar  $d$  para cada cuerda en términos de  $y_1$  e  $y_2$ ). La energía potencial total de las cuerdas es la suma de las de cada una.

- a. Escriba la Lagrangiana del sistema, asumiendo las condiciones dadas.
- b. Estudie las pequeñas oscilaciones en torno al equilibrio, determinando las frecuencias normales y los modos normales. Escriba la solución general de las ecuaciones del movimiento.

## II. Preguntas de Teórico.

**II.1 (15 %)** a. La función de energía  $h$  para un sistema con Lagrangiana  $L$  y coordenadas generalizadas  $q_k$ ,  $k = 1, \dots, n$ , se define como

$$h = \sum_{k=1}^n \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k} \dot{q}_k - L$$

Determine la derivada total de la función  $h$  con respecto al tiempo. Establezca en que caso esta derivada será cero, de modo que  $h$  es constante. Haga el cálculo solo el caso de un grado de libertad ( $n = 1$ ), que contiene los conceptos relevantes, sin la complicación de notación de las sumatorias.

b. La Lagrangiana de una partícula con masa  $m$  y carga eléctrica  $e$  que se mueve en tres dimensiones en un campo electromagnético con potencial escalar eléctrico  $\Phi(\mathbf{r}, t)$  y potencial vector magnético  $\mathbf{A}(\mathbf{r}, t)$  es

$$L = \frac{m}{2} v^2 - e\Phi(\mathbf{r}, t) + e\mathbf{v} \cdot \mathbf{A}(\mathbf{r}, t).$$

En el caso particular de un campo puramente magnético e independiente del tiempo, para el cual  $\Phi(\mathbf{r}, t) = 0$  y  $\mathbf{A} = \mathbf{A}(\mathbf{r})$  (independiente del tiempo), determine la función de energía y establezca si esta se conserva.

**II.2 (15%)** La acción en forma Hamiltoniana o a primer orden para un sistema con Hamiltoniana  $H(q_k, p_k, t)$ , coordenadas generalizadas  $q_k$  y momentos generalizados  $p_k$ ,  $k = 1, \dots, n$ , es

$$S = \int_{t_0}^{t_1} \left[ \sum_{k=1}^n p_k dq_k - H dt \right] = \int_{t_0}^{t_1} \left[ \sum_{k=1}^n p_k \dot{q}_k - H \right] dt$$

Para el caso de un solo grado de libertad

$$S = \int_{t_0}^{t_1} [pdq - Hdt] = \int_{t_0}^{t_1} [p\dot{q} - H] dt$$

Pruebe que el Principio de Acción  $\delta S = 0$  con la condición de extremos fijos  $\delta q(t_0) = \delta q(t_1) = 0$  implica las ecuaciones de Hamilton. Alcanza con que la prueba se haga para el caso de un grado de libertad (aunque el resultado es válido para cualquier  $n$ ).