

Teoría de Circuitos

CURE

2021

Índice

1. Elementos de circuitos	2
1.1. Fuentes de tensión y de corriente	2
1.2. Componentes eléctricos de un circuito	2
2. Conceptos básicos sobre circuitos	3
2.1. Ley de ohm y leyes de Kirchhoff	3
2.2. Divisor de tensión	4
2.3. Divisor de corriente	5
2.4. Series y paralelo de resistencias	5
2.5. Series y paralelo de impedancias	6
2.6. Series y paralelo de admitancias	6
2.7. Reducción de circuito a equivalentes	7
2.8. Ley de ohm aplicada a componentes(en el tiempo)	8
2.9. Superposición	8
3. Regimén Sinusoidal	9
3.1. Ley de ohm aplicado a componentes(en frecuencia)	9
3.2. Diagrama fasorial para R,C y L	9
3.3. ¿Cómo resolver un circuito usando fasores?	9
3.4. Ejemplo	9
4. Potencia	11
4.1. Potencia instántanea consumida	11
4.2. Potencia media	11
4.3. Potencia usando fasores	11
4.4. Ejemplo de cálculo: Potencia aparente para R, C y L	12
4.5. Compensar la reactiva	13
5. Función de transferencia	15
5.1. Decibel(dB)	15
5.2. Sistema de primer orden	15
5.3. Sistema de segundo orden	16

1. Elementos de circuitos

1.1. Fuentes de tensión y de corriente

- Fuente de voltaje

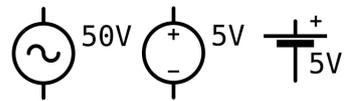


Figura 1.0

- Fuente de corriente

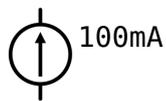


Figura 1.1

1.2. Componentes eléctricos de un circuito



Figura 1.2

2. Conceptos básicos sobre circuitos

2.1. Ley de ohm y leyes de Kirchoff

- Ley de Ohm

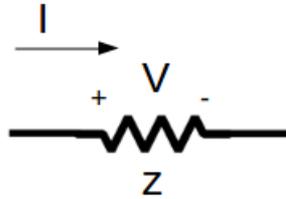


Figura 2.0

$$V = Iz$$

- Leyes de kirchoff

Nodos

Las corrientes que entran a un nodo son iguales que las que salen del nodo.

$$i_1 = i_2 + i_3$$

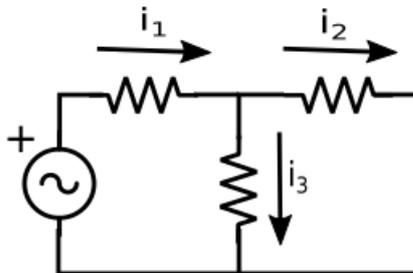


Figura 2.1

Mallas

Dada una malla, las subidas de tensión son iguales a las bajadas de tensión.

Malla 1

$$V_s = V_1 + V_3 \tag{1}$$

Malla 2

$$V_2 = V_3 \quad (2)$$

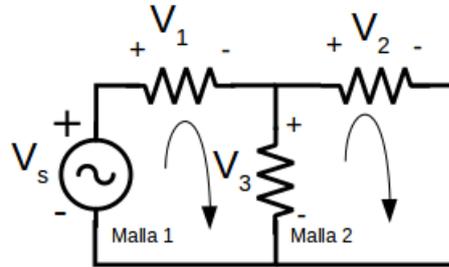


Figura 2.2

2.2. Divisor de tensión

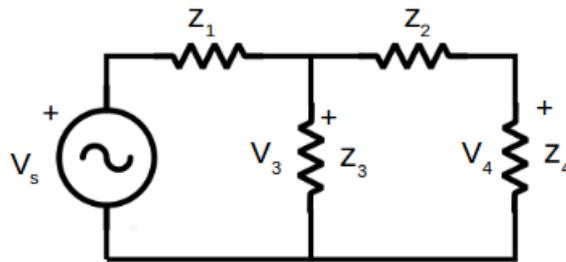


Figura 2.3

Aplicado en V_4

$$V_4 = \frac{z_4 V_3}{z_2 + z_4} \quad (3)$$

Aplicado en V_2

$$V_2 = \frac{z_2 V_3}{z_2 + z_4} \quad (4)$$

Aplicado en V_3

$$V_3 = \frac{z_T V_s}{z_1 + z_T} \quad (5)$$

Aplicado en V_1

$$V_1 = \frac{z_1 V_s}{z_1 + z_T} \quad (6)$$

2.3. Divisor de corriente

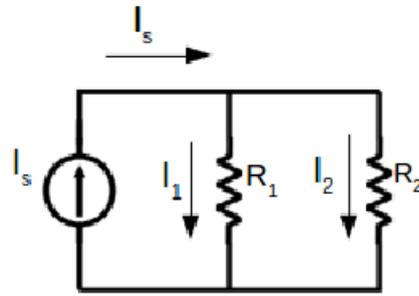


Figura 2.4

Aplicando en I_1

$$I_1 = \frac{R_2 I_s}{R_1 + R_2} \quad (7)$$

Aplicando en I_2

$$I_2 = \frac{R_1 I_s}{R_1 + R_2} \quad (8)$$

2.4. Series y paralelo de resistencias

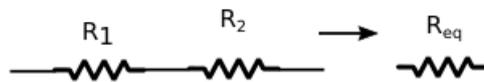


Figura 2.5

$$R_{eq} = R_1 + R_2 \quad (9)$$

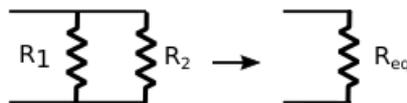


Figura 2.6

$$R_{eq} = \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2} \quad (10)$$

2.5. Series y paralelo de impedancias

- Impedancias en serie

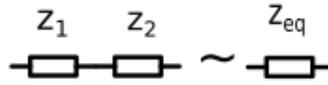


Figura 2.7

$$z_{eq} = z_1 + z_2 \quad (11)$$

- Impedancias en paralelo

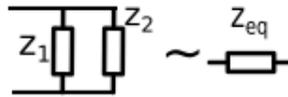


Figura 2.8

$$z_{eq} = \frac{z_1 z_2}{z_1 + z_2} \quad (12)$$

2.6. Series y paralelo de admitancias

- Admitancias en serie

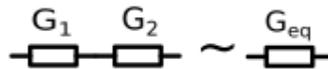


Figura 2.9

$$G_{eq} = \frac{G_1 G_2}{G_1 + G_2} \quad (13)$$

■ Admitancias en paralelo

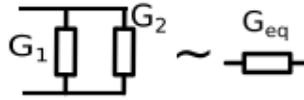


Figura 2.10

$$G_{eq} = G_1 + G_2 \quad (14)$$

Obs: $G = \frac{1}{z}$ puede resultar conveniente usar admitancias cuando los componentes están en paralelo.

2.7. Reducción de circuito a equivalentes

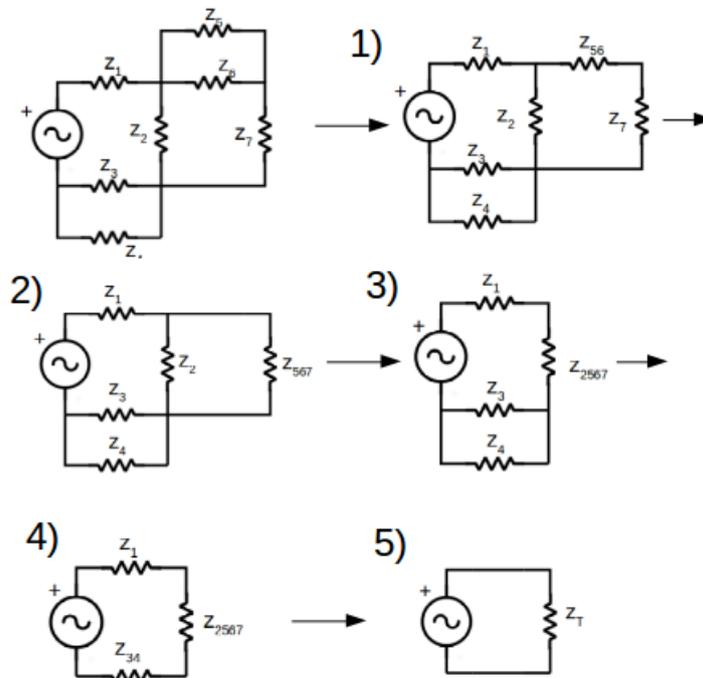


Figura 2.11

- **Paso 1**
Hacemos el paralelo entre z_5 y z_6
- **Paso 2**
Serie entre z_{56} y z_7
- **Paso 3**
Paralelo entre z_{567} y z_2

- **Paso 4**

Paralelo z_3 y z_4

- **Paso 5**

Por último, serie entre z_1 , z_{34} y z_{2567}

2.8. Ley de ohm aplicada a componentes(en el tiempo)

- Resistencia

$$v(t) = i.R \quad (15)$$

- Condensador o Capacitor

$$i(t) = C. \frac{dv(t)}{dt} \quad (16)$$

- Inductancia o Bobina

$$v(t) = L. \frac{di(t)}{dt} \quad (17)$$

Comportamiento en régimen de continua

Las inductancias en régimen de continua se comportan como cables (la tensión entre los bornes de la bobina vale 0).

Los capacitores en régimen de continua se comportan como circuitos abiertos (la tensión entre los bornes del capacitor es constante, la corriente vale 0).

2.9. Superposición

Cuando el circuito está alimentado por **fuentes independientes**, podemos separar el efecto de cada fuente, analizarla a cada una y luego sumar el resultado final.

Para esto, las fuentes independientes de corriente se abren ($I = 0$) y las fuentes independientes de tensión se cortocircuitan ($V = 0$).

3. Regimén Sinusoidal

3.1. Ley de ohm aplicado a componentes(en frecuencia)

- Resistencia

$$V_R = I_R \cdot R \quad (18)$$

- Condensador o Capacitor

$$V_C = \frac{I_C}{Cj\omega} \quad (19)$$

- Inductancia o Bobina

$$V_L = Lj\omega \cdot I_L \quad (20)$$

Observación: Ver que V_C está $\frac{\pi}{2}$ desfasado de I_C en sentido horario.

3.2. Diagrama fasorial para R,C y L

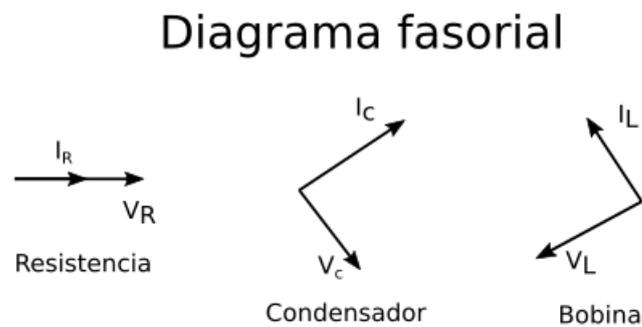


Figura 3.0

3.3. ¿Cómo resolver un circuito usando fasores?

1. Cambiar fuente por fasor asociado.
2. Cambiar los componentes por sus fasores asociados.
3. Resolver el circuito(Ley de Ohm, leyes Kirchhoff, divisores de tensión o de corriente).
4. Volver la expresión de interés resultante al tiempo.

3.4. Ejemplo

Dada una señal sinusoidal:

$$v_i(t) = V_i \cdot \cos(\omega t + m) \quad (21)$$

- V_i amplitud de la señal
- ω frecuencia de la señal
- m es la fase de la señal

- t el tiempo

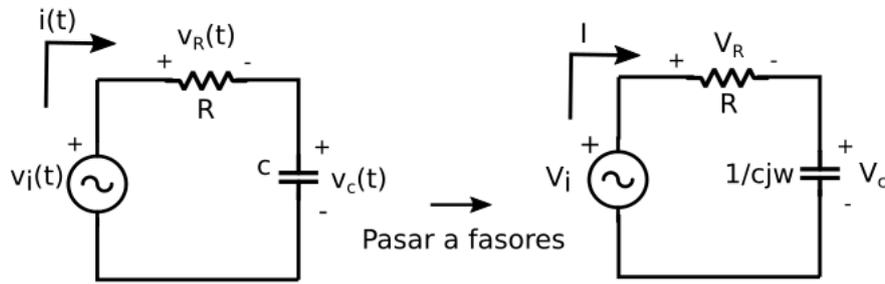


Figura 3.1

$$v_i(t) = V_i \cdot \cos(\omega t) \rightarrow v_i(t) \text{ en fasores} = V_i \quad (22)$$

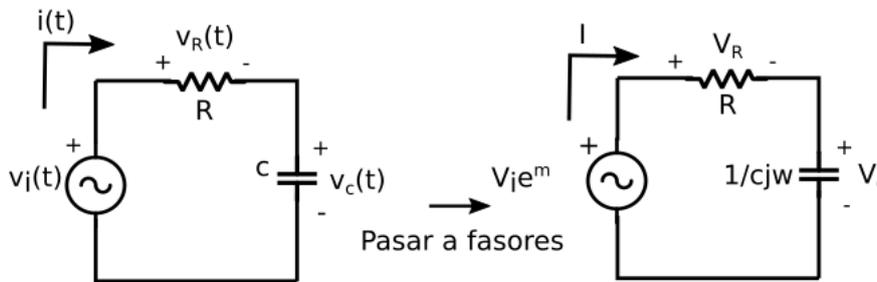


Figura 3.2

$$v_i(t) = V_i \cdot \cos(\omega t + m) \rightarrow v_i(t) \text{ en fasores} = V_i \cdot e^{jm} \quad (23)$$

Pasar de expresión en frecuencia(fasores) a una expresión en el tiempo:
Sea el fasor V_0 :

$$V_0 = a + bj = |V_0| e^{j \arctg(\frac{b}{a})} \quad (24)$$

Usando la definición de fasores:

$$v_0(t) = \text{Re}\{V_0 \cdot e^{j\omega t}\} \quad (25)$$

$$v_0(t) = \sqrt{a^2 + b^2} \cdot \text{Re}\{e^{j(\omega t + \arctg(\frac{b}{a}))}\} \quad (26)$$

Recordar que:

$$e^{j\omega t} = \cos(\omega t) + j \text{sen}(\omega t) \quad (27)$$

Por lo tanto:

$$v_0(t) = \sqrt{a^2 + b^2} \cdot \cos(\omega t + \arctg(\frac{b}{a})) \quad (28)$$

4. Potencia

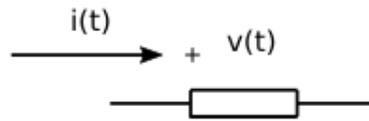


Figura 4.0

4.1. Potencia instantánea consumida

$$p(t) = v(t) \cdot i(t) \quad (29)$$

$$v(t) = V \cos(\omega t) \quad (30)$$

$$i(t) = I \cos(\omega t + \phi) \quad (31)$$

$$p(t) = \frac{VI[\cos(2\omega t + \phi) + \cos(\phi)]}{2} \quad (32)$$

4.2. Potencia media

$$P = \frac{VI \cos(\phi)}{2} \quad (33)$$

Si utilizamos valores eficaces (valor cuadrático medio de la señal):

$$V_{ef} = \frac{V}{\sqrt{2}}$$

$$I_{ef} = \frac{I}{\sqrt{2}}$$

$$P = V_{ef} I_{ef} \cos(\phi) \quad (34)$$

4.3. Potencia usando fasores



Figura 4.1

Potencia aparente

$$S = \frac{V \cdot I^*}{2} \quad (35)$$

Observación: I^* es el conjugado de I

$$S = P + Qj \quad (36)$$

- A es la potencia aparente [VA]
- P es la potencia activa o media[Watts]
- Q es la potencia reactiva[Var]

4.4. Ejemplo de cálculo: Potencia aparente para R, C y L

- **Caso Resistencia**

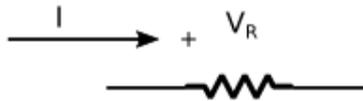


Figura 4.2

$$S = \frac{|V_R|^2}{2R} \quad (37)$$

Por lo tanto:

$$P_r = \frac{|V_R|^2}{2R}; Q_R = 0 \quad (38)$$

Resistencias solo consumen potencia activa y no consumen potencia reactiva

- **Caso Capacitor**

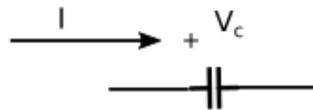


Figura 4.3

$$S = \frac{-j\omega C |V_C|^2}{2} \quad (39)$$

Por lo tanto:

$$P_c = 0; Q_c = \frac{-\omega C |V_C|^2}{2} \quad (40)$$

El capacitor "entrega" potencia reactiva

- Caso bobina

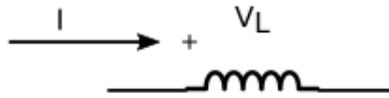


Figura 4.4

$$S = \frac{j|V_L|^2}{2\omega L} \quad (41)$$

Por lo tanto:

$$P_L = 0; Q_L = \frac{j|V_L|^2}{2\omega L} \quad (42)$$

La bobina "consume" potencia reactiva

4.5. Compensar la reactiva

- Componente en serie

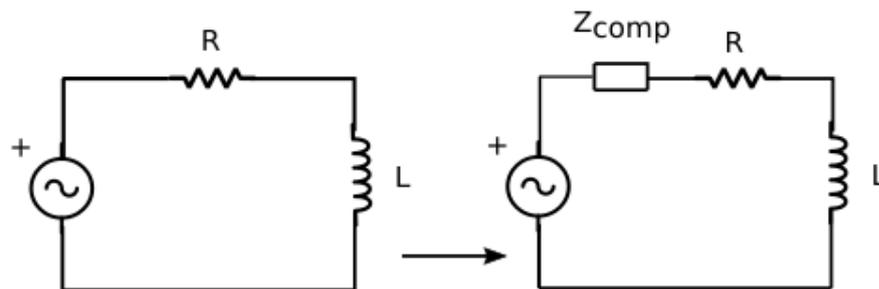


Figura 4.5

$$Z_{total} = Z_{comp} + R + Lj\omega \quad (43)$$

$$Im[Z_{total}] = 0 \rightarrow Im[Z_{comp}] = -L\omega \quad (44)$$

$$Z_{comp} = \frac{1}{jc\omega} \rightarrow C = \frac{1}{L\omega^2} \quad (45)$$

- Componente en paralelo

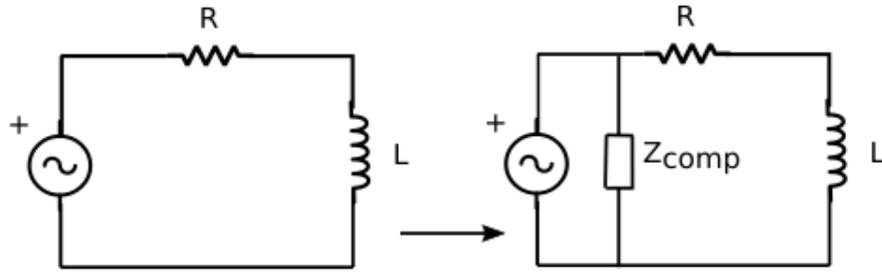


Figura 4.6

$$I = \frac{V}{R + Lj\omega} \rightarrow Q_C = \frac{-|V|^2 L\omega}{2(R^2 + L^2\omega^2)} \quad (46)$$

Componente para compensar:

$$Z_{comp} = \frac{1}{jc\omega} \quad (47)$$

$$I_C = Vj\omega C \rightarrow Q_c = \text{Im}\left[\frac{VI_C^*}{2}\right] = \frac{-|V|^2\omega C}{2} \quad (48)$$

$$\frac{-|V|^2\omega C}{2} = \frac{-|V|^2 L\omega}{2(R^2 + L^2\omega^2)} \quad (49)$$

El valor del capacitor es:

$$C = \frac{L}{(R^2 + L^2\omega^2)} \quad (50)$$

5. Función de transferencia

En régimen sinusoidal, la transferencia $H(j\omega)$ se define como la salida sobre la entrada. Si nuestra señal de entrada es $v_i(t) = V \cos(\omega t)$ y la salida es V_o :

$$H(j\omega) = \frac{V_o(j\omega)}{V_i(j\omega)} \quad (51)$$

La salida V_o en el tiempo se puede hallar como:

$$v_o(t) = |H(j\omega)|V \cos(\omega t + \arg(H(j\omega))) \quad (52)$$

5.1. Decibel(dB)

$$20 \cdot \log_{10} \frac{V_o}{V_i} \quad (53)$$

- V_o voltaje de salida
- V_i voltaje de entrada

Una octava

Una frecuencia ω_1 está a una octava por arriba de otra frecuencia ω_2 si:

$$\omega_1 = 2 \cdot \omega_2 \quad (54)$$

Una década

Una frecuencia ω_1 está una década por arriba de otra frecuencia ω_2 si:

$$\omega_1 = 10 \cdot \omega_2 \quad (55)$$

5.2. Sistema de primer orden

$$H(j\omega) = \frac{\omega_n}{j\omega + \omega_n} \quad (56)$$

- Diagrama de Bode, asintótico y real

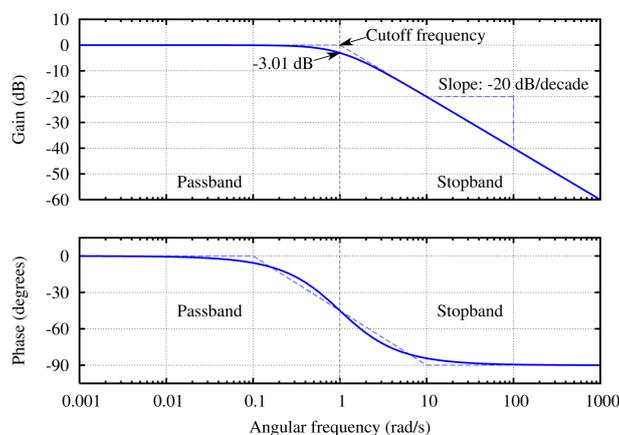


Figura 5.0¹

¹Imagen tomada de wikipedia

5.3. Sistema de segundo orden

$$H(j\omega) = \frac{2j\omega.\omega_2}{(j\omega + \omega_1)(j\omega + \omega_2)} \quad (57)$$

- Diagrama de Bode, asintótico

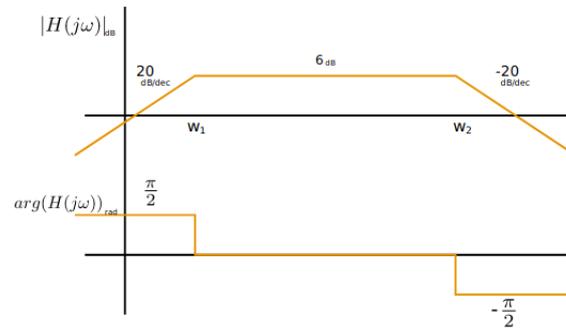


Figura 5.1²

²Imagen tomada de parcial 2014, Teoría de circuitos, CURE